

## 5. Ulmer Roboter-Tag – Anmeldung

Ich werde teilnehmen und werde begleitet von ..... Person(en)

Name(n) .....

Ich / Wir werden folgende Nachmittagsveranstaltung besuchen:

- Teil A: Servicerobotik  
 Teil B: Industrierobotik

Ich werde nicht teilnehmen. Bitte informieren Sie mich zum Thema:

.....

**Mit dem Zug** Ulm Hbf Bus Linie 7 Richtung Michelsberg / Haltestelle Kliniken Michelsberg / Prittwitzstraße zu Fuß bergab

**Mit dem Auto** **aus Richtung Stuttgart A8** Ausfahrt Ulm-West Richtung Stadtmitte, Kliniken Safranberg  
**aus Richtung München und Würzburg A8** Ausfahrt Ulm-Ost Richtung Stadtmitte, Kliniken Safranberg  
**aus Richtung Süden A7** Ausfahrt Ulm Richtung Stadtmitte, B 10 bis Blaubeurer Kreisell, Karlstraße

**Parken** Auf dem Campus Prittwitzstraße gibt es drei Parkplätze und in der Nähe das Parkhaus des Uni-Klinikums Michelsberg.

**Ort der Veranstaltung** Hochschule Ulm  
Prittwitzstraße 10  
89075 Ulm

**Kontakt** Corporate Communications & Marketing  
Fon 0731 5028-279 / -280  
ccm@hs-ulm.de  
www.hs-ulm.de



Technik  
Informatik & Medien

Hochschule Ulm



University of Applied Sciences



## 5. Ulmer Roboter-Tag

## Antwort

Fax 0711 770598-79  
ktc-sued-west@meg.mee.com

### Meine Daten

Firma .....

Name .....

Straße .....

PLZ ..... Ort .....

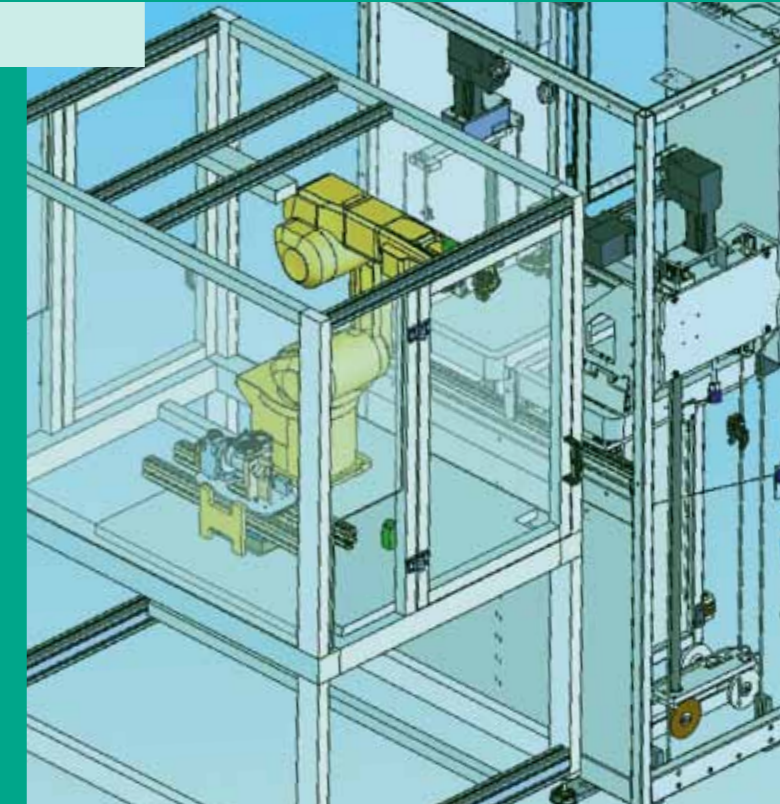
Telefon ..... Fax .....

E-Mail .....



**Kontakt** Prof. Dr. Manfred Wehrheim  
Prorektor Forschung & Transfer  
Hochschule Ulm  
Fon 0731 5028-103  
wehrheim@hs-ulm.de

Prof. Dr. Christian Schlegel  
Sprecher des ZAFH Servicerobotik  
Hochschule Ulm  
Fon 0731 5028-242  
schlegel@hs-ulm.de  
www.zafh-servicerobotik.de



## Eine erfolgreiche Zukunft mit dem Roboter

Wie auch im vergangenen Jahr setzt sich der Aufschwung der Roboterindustrie ungebremst fort. Wachsende Märkte in Fernost und ein hohes Innovationsniveau in der Branche lassen auch für die Jahre 2012 bis 2014 hohe Zuwachsraten erwarten. Bis 2014 sollen weltweit 1,3 Millionen Roboter im Einsatz sein, so die Prognose der Internationalen Federation of Robotics (IFR). Gute Gründe also, sich auch auf dem 5. Ulmer Robotertag wieder über aktuelle Neuigkeiten in Fachvorträgen und einer Firmenpräsentation an der Hochschule Ulm zu informieren.

Prof. Dr. Manfred Wehrheim  
Hochschule Ulm



# Einladung



Wolfram Zielke  
Mitsubishi Electric Europe

Nutzen Sie die Gelegenheit, mit Experten über neue Ideen im Umfeld der Robotik zu diskutieren. Virtuelle Inbetriebnahme, neueste Methoden der Objekterkennung oder kooperative Roboter sind nur einige der aktuell aufgegriffenen Themen.

Der 5. Ulmer Robotertag ist eine ideale Plattform und ein Netzwerk, um kompetente Ansprechpartner aus Wissenschaft und Industrie zu finden – ein ideales Forum für Wissens- und Technologietransfer zwischen Theorie und Praxis. Die Hochschule Ulm, Mitsubishi Electric Europe und das ZAFH Servicerobotik freuen sich auf Ihr Kommen!

## Hochschule Ulm 08.03.2012 – Überblick

- 09:30 Empfang
- 09:50 Begrüßung
- 10:00 Kleinroboter und deren Fertigung in Japan  
*Wolfram Zielke, Mitsubishi Deutschland*
- 10:30 Kooperierende Roboter für Schweißapplikationen / Mensch-Roboter-Kooperation  
*Prof. Dr.-Ing. Bernd Kühlenkötter, Lehrstuhl für industrielle Robotik und Produktionsautomatisierung der TU Dortmund und Strategic Research and Development der ABB Automation GmbH*
- 11:00 Kaffeepause

# Programm

- 11:30 Virtuelle Inbetriebnahme von Automatisierungsanlagen am Beispiel einer Roboterapplikation  
*Dipl.-Ing. Jürgen Bosch, Erhardt + Abt Automatisierungstechnik GmbH, Kuchen*
- 12:00 Mittagspause
- 13:15 Parallelsitzungen  
Teil A: ZAFH Servicerobotik  
Teil B: Industrierobotik
- 14:30 Kaffeepause
- 15:00 Lab Tours
- 16:30 Ende der Veranstaltung

## Hochschule Ulm 08.03.2012 – Teil A

**ZAFH Servicerobotik**  
Raum: Großer Physik-Hörsaal



- 13:30 Begrüßung  
*Prof. Dr. Christian Schlegel, Hochschule Ulm*

### Kurzvorträge

Erläuterung des integrierten ZAFH-Szenario (Vorführung bei der Lab-Tour) mit den Schwerpunkten

- Alltagstaugliche Objekterkennung mit Kinect
- „Learning from Demonstration“
- Aufgaben- und Handlungskoordination.

*Prof. Dr. Wolfgang Ertel, Hochschule RV-Weingarten*  
*Prof. Dr. Christian Schlegel, Hochschule Ulm*



### Poster-Session

Ergebnisse aus den Arbeitsgruppen

- Softwaretechnik
- Lokalisierung und Kartierung
- Lernfähige intelligente Steuerungen
- Verifikation von Sicherheitseigenschaften
- Adaptive Realzeitbildverarbeitung
- Informationsoptimierte Objekterkennung

## Hochschule Ulm 08.03.2011 – Teil B

**Industrierobotik**  
Raum: Aula

- 13:30 Zellenkalibrierung mit LaserLAB – Messverfahren für die Inbetriebnahme und Instandhaltung von Roboterzellen  
*Dr.-Ing. Ulrich Wiest, Wiest AG, Neusäß*

- 14:00 „EuRoC“ Simple Roboterprogrammierung via Touch Panel beim Löten und Schweißen  
*Matthias Fehrenbach, Eutect GmbH, Dusslingen*



Investition in Ihre Zukunft  
gefördert durch die Europäische Union  
Europäischer Fonds für regionale Entwicklung  
und das Land Baden-Württemberg

